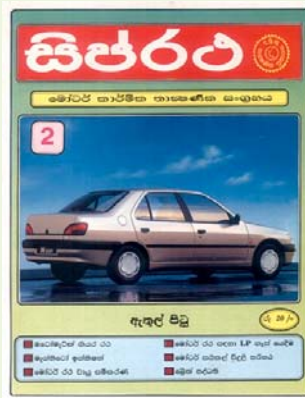
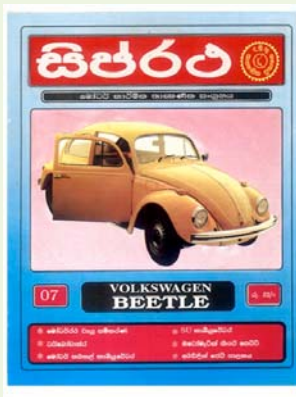




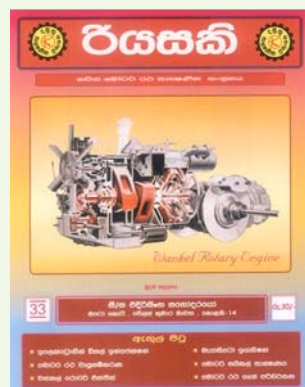
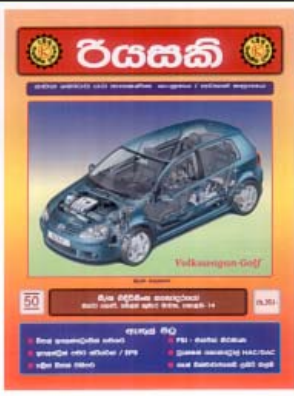
මෝටර් රථ ආදර්ශ කලාප දෙකක්

ශ්‍රී ලංකාවේ මුල්ම මෝටර් රථ තාක්ෂණ සඟරාව **මෝටර් රථ** නමින් 1995 ජනවාරි මස සිට ප්‍රකාශයට පත්වීම ආරම්භ වූ අතර කලාප 20 කින් අවසන් කරන ලදී. මෙය උසස් මෝටර් රථ තාක්ෂණය සඳහා වෙන් වූවකි.



සිපර් ආදර්ශ කලාප දෙකක්

උසස් මෝටර් රථ තාක්ෂණය සඳහා මෝටර් රථ සඟරාව නිකුත් වීමත් සමඟ පාඨක ගුළුලීම මත සාමාන්‍ය මෝටර් රථ තාක්ෂණය සඳහාද සඟරාවක් 1996 මාර්තු මස සිට ප්‍රකාශයට පත් කරන ලදී එය නම් කෙරුණේ **සිපර්** නමිනි.



රියසකි ආදර්ශ කලාප දෙකක්

දමුතු තාක්ෂණ ප්‍රකාශන ආයතනය ලක්ෂ්‍ය බවත් විදුලිය හා එක්ව ප්‍රකාශයට පත්කළ ලක්ෂ්‍ය **රියසකි** වැඩසටහන හා සම්බන්ධව **රියසකි** යන සඟරාව ප්‍රකාශයට පත් කෙරුණි. එය කලාප 50 කට පසු නතර කරනු ලැබුවේ මෙම වෙබ් අඩවිය සකස් කිරීම සඳහාය. ගුදිරියේදී නැවතත් මෙම සඟරාව වෙනත් ආරෙකින් මෙන්ම වෙනත් නමකින් නැවතත් ආරම්භ වනු ඇත.

මෙම වෙබ් පිටුව සකසා ඇත්තේ රියසකි මාසික සඟරාවේ පළවූ ඇන්ට් සම්ප් රෙගිස්ට්‍රේෂන් පිළිබඳව වූ ලිපි පෙළ ඇසුරිනි.

ඇන්ටි ස්පින් රෙගියුලේෂන්-ASR

නවීනතම රථවල පාලනය පහසු කිරීම, ආරක්ෂාව, පරිසර දූෂණය අවම කිරීම වැනි කරුණු කිහිපයක් මුල් කොටගෙන පරිගණක තාක්ෂණයෙන් යුත් පද්ධති රැසක් යොදා තිබෙයි. අප දැනටමත් රියසති කලාප තුලින් කොටස් වශයෙන් අධ්‍යයනය කරමින් සිටින ABS බ්ලේක් පද්ධතිය එයට එක් නිදසුනකි. මෙලෙසම රථයක පාලනයට මෙන්ම ආරක්ෂාවට ඉතා වැදගත්වන **ASR** එනම් ඇන්ටි ස්පින් රෙගියුලේෂන් පද්ධතිය කුමක්දැයි අද අපි වටහා ගනිමු.

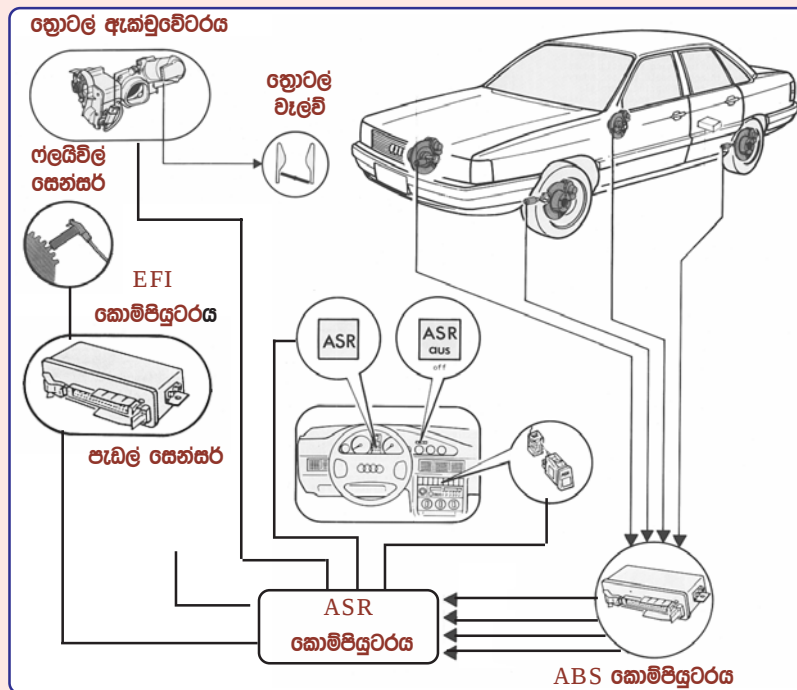
රථයක් ධාවනයේදී සිදුවන විල් ස්පින් විම (spin) එසේත් නැත්නම් රෝද එක තැන කරකීම සිදුවන අවස්ථා ඇතිවෙන අතර එය ආකාර කිහිපයකින්ම අපට අවාසිදායක වෙයි. මේ අතුරින් එක් අවස්ථාවක් වන්නේ රථයක් කඩිනමින්

පිකස් කරන එනම් ගමනාරම්භ කරන අවස්ථාවයි. එහිදී තම හදිසිය මත කඩිනමින් රථයේ වේගය වැඩි කර ගැනීම සඳහා රියදුරු ඇක්සලරේටර් පැඩලය වැඩියෙන් තද කිරීමත්, ක්ලචය ඉක්මනින් නිදහස් කිරීමත් තුලින් රථයේ ඵලද්‍රව්‍ය ලබා දෙන රෝද වලට උපරිම ජවයක් ඉක්මනින් ලබාදීමට රියදුරු උත්සාහ ගනියි. එහෙත් මාර්ගය සහ රෝද අතර ඇති ඝර්ෂණය මත මෙහිදී දරාගත හැකි එක් ජව සීමාවකට පසු සිදුවන්නේ රෝද එකතැන කරකීමයි. මෙම සීමාව නොඉක්මවන ලෙස ජවය පාලනය රියදුරුට අපහසුවන අතර **ASR** පද්ධතියක් අවශ්‍ය වන එක් අවස්ථාවක් ලෙස මෙය දැක්විය හැකිය. එහිදී රියදුරු කොතරම් ඇක්සලරේටරය තද කලත් **ASR** කොමිසියුටරය මගින් කරනු ලබන්නේ රෝද එකතැන කරකීම සිදු නොවන ස්ථානය තෙක් ඇක්සලරේටරය අඩුකර ඉන්පසු ක්‍රම ක්‍රමයෙන් රෝද ස්පින් නොවන ලෙස එය වැඩි කිරීමයි.

රථය වේගයෙන් ධාවනයේදීද මාර්ගයේ තෙත්වූ ස්ථාන රෝද හා හමුවන විට මාර්ගය සහ රෝද අතර ඝර්ෂණය අඩුවී රෝද එක තැන කරකීම සිදුවෙයි. එවන් අවස්ථා බොහෝ විට අවසන් වන්නේ රථය හැරවී පාරෙන් ඉවතට පැන සිදුවන රිය අනතුරකිනි. එහෙත් **ASR** ඇති රථයක එම තත්වය ඇති නොවෙයි. එයට හේතුව එම පද්ධතිය මගින් එම අවස්ථාවල ඝර්ෂණකව ඇක්සලරේටරය අඩු කර එන්ජින් ජවය කපා හැරීම තුලින් එම තත්වය මගහරවන බැවිනි.

ASR පද්ධතියක සැලසුම දැන් අපට යම් පමණකින් සිතා ගත හැකිය. මෙම නිර්මාණයේදී ප්‍රධාන කායභීයන් දෙකක් සිදුවිය යුතුය. ඉන් එකක් වන්නේ රෝදයක් එකතැන කරකීම සිදුවන බව කොමිසියුටරය වටහා ගැනීමයි. දෙවැන්න එහිදී ඇක්සලරේටරය අඩු කිරීමට ක්‍රමයක් පාලන කොමිසියුටරයට ලබාදීමයි.

රියදුරු විසින් ඇක්සලරේටරය කේබලයක් හරහා පාගනු ලැබුවහොත් කොමිසියුටරයට එය නැවත අඩු කිරීම කළ නොහැකිවෙයි. අප පසුගිය කලාපයෙන් අධ්‍යයනය කළ ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩලය මූලික ලෙස නිර්මාණය වූයේ මෙම අවශ්‍යතාවය පිරිමැසීමටය. එහිදී රියදුරු ඇක්සලරේටරය පාගන ප්‍රමාණයට මුලින්ම ත්‍රෝටල් වැල්වය විවෘතවන අතරම එහිදී විල් ස්පින් විමද පාලන ඒකකය මගින් පරීක්ෂා කරනු ලබයි. විල් ස්පින් විම සිදුවන නම් ඇක්සලරේටරය අඩුකර එය වළක්වනු ලැබෙයි.



ASR පද්ධතියක නිර්මාණය

රෝදයේ වේගයටත් දකුණු පස ඉදිරි රෝදයේ වේගය දකුණු පස පස රෝදයේ වේගයටත් සමාන විය යුතුවෙයි. රථයක් වංගුවක් ගැනීමේදීද මෙය මෙසේම සිදුවෙයි. එහෙත් රෝදයක් ස්පින් වන විට මෙම තත්වය වෙනස්ව පසු රෝදයක වේගය වැඩිවන අතර එමගින් රෝද ස්පින් විම පාලන ඒකකයට තිරණය කළ හැකිවෙයි.

දැන් මෙහි දක්වා ඇති සටහනට සිත යොමු කරන්න. මෙහි **ASR** පාලන ඒකකය **ABS** පාලන ඒකකයට සම්බන්ධව ඇත්තේ රෝද වේග ලබා ගැනීමටය. **EFI** පාලන ඒකකය හරහා එන්ජින් වේගය ලබා ගැනෙයි. **ASR** ඉන්ඩිකේටරය මෙම පද්ධතිය ක්‍රියාත්මක වන විට නිව් නිව් දැල්වෙන අතර එහිදී රියදුරු ත්‍රෝටල් පාලනයට යොමු නොවිය යුතුය. **ASR** ස්විචය මගින් පද්ධතිය අක්‍රිය කිරීමට රියදුරුට හැකිවේ. මෙහි තාක්ෂණික ක්‍රියාකාරිත්වයන් පසුව ඉදිරිපත් කෙරෙනු ඇත.

ඇන්ටි ස්පින් රෙගියුලේෂන්-01 ASR

නවීන මෝටර් රථවල උක්ෂේප් කොන්ට්‍රෝල් යටතේ නාවිකාමන පද්ධති අතුරින් ඇන්ටි ස්පින් රෙගියුලේෂන් (ASR) පද්ධතිය වෙත ඉතා වැදගත් තැනක් හිමිව තිබෙයි. මන්ද එය ධාවනය වන රථයකට කිහිප ආකාරයකින්ම ආරක්ෂාව සලසන බැවිනි. ඇතැම් රථවල මෙම පද්ධතිය ASC නමින්ද හඳුන්වනු ලැබේ. **Automatic stability control** යන නම කෙටිකර එය සකසා තිබෙයි.

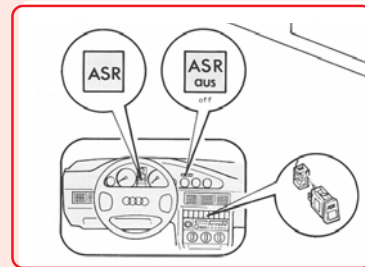
ඇන්ටි ස්පින් රෙගියුලේෂන් පද්ධතියක් පිළිබඳව කෙටි හඳුන්වාදීමක් පමණක් රියසකි-6 වන කලාපයෙන් ඉදිරිපත් කෙරුණි. එහෙත් එහි තාක්ෂණික ක්‍රියාකාරිත්වය එහිදී විස්තර කිරීමට පසුවට කල් තබනු ලැබුවේ ඒ සඳහා ABS පද්ධතිය සහ අද බොහෝ දෙනෙක් ඩ්‍රයිව් බයි වයර් නමින් හඳුන්වන ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් ක්‍රමය පිළිබඳව මූලික අවබෝධයක් ලබා සිටිය යුතු බැවිනි. මේ වන විට එම විෂයන් දෙකම අප ගැඹුරින් අධ්‍යයනය කර ඇති නිසා ASR පද්ධතියද අපට ඉතා පහසුවෙන් අවබෝධ කරගත හැකිය. ඒ අතරම අප ලබාගත් ඩිපිටල් ඉලෙක්ට්‍රොනික් තාක්ෂණික දැනුම හරහා මූලින්ම මෙහි පාලන ඒකකය නිර්මාණය වුණු ආකාරයද මෙම ලිපි පෙළ මගින් මෙහිදී විස්තර කෙරෙනු ඇත. ඒ සඳහා මූලින්ම මෙම පද්ධතියේ ක්‍රියාකාරිත්වය පිළිබඳව මූලික අවබෝධයක් නැවතත් ලබා ගනිමු.

නවීන මෝටර් රථයක යම් පද්ධතියකට ඉලෙක්ට්‍රොනික් පාලන පද්ධතියක් එක්ව ඇත්නම් අනිවාර්යයෙන්ම එහි සැඟවුණු දෝෂයක් ඇති බවත් එය ඉවත් කිරීම සඳහා එම ඉලෙක්ට්‍රොනික් පාලන පද්ධති එක්කර ඇති බවත් අපි දනිමු. ඒ අනුව ASR පද්ධතියක් නවීන රථයකට එක්ව ඇත්තේ මන්දැයි මෙහිදී මූලින්ම අවබෝධ කර ගනිමු.

ASR පද්ධතියකින් මූලික ලෙස සිදු වන්නේ රථයේ විල් ස්පින් විම (spin) වැළැක්වීමයි. විල් ස්පින් විම යනු ධාවනයේදී හෝ ධාවනය ආරම්භයේදී රථයේ ඵලවුම් රෝද එක තැන කැරකීමයි. රථයක ඵලවුම ලබා දෙන රෝද දෙක එනම් ඩිෆරන්සියල් සම්බන්ධ රෝද දෙකෙන් එක් රෝදයක හෝ රෝද දෙකෙහිම මාර්ගය හා ඇති කරන සම්බන්ධය දුර්වල වූ විට මෙම තත්වය ඇතිවේ. මෙම ඵලවුම් රෝදයක් හෝ දෙකම තණ බිස්සක, මඩ හෝ වැළි සහිත පොළවක එසේත් නැත්නම් හිම සහිත ස්ථානයකට පැමිණි විට රෝද සහ මාර්ගය අතර සම්බන්ධය දුර්වල වීමෙන් මෙලෙස විල් ස්පින්වීම සිදුවන බව අපි දනිමු. එයට අමතරව ගමනාරම්භයේදී එකවර ක්ලවය නිදහස් කිරීමෙන් හෝ ඇක්සලරේටරය එකවර තද කිරීමෙන් වැඩි බලයක් ඵලවුම් රෝදවලට ලබාදෙන විටද මෙම තත්වය ඇතිවේ. මෙලෙස රෝදයක් ස්පින්වීම තුළින් ඇතිවෙන අන්තරාදායක තත්වය මිළඟට අවබෝධ කර ගනිමු.

රථයක ධාවනය කඩිනම් ලෙස ආරම්භයේදී වැඩි ජවයක් රෝද වෙත එකවර ලබාදීමෙන් රෝද ස්පින් වන විට සිදුවන්නේ සාමාන්‍ය ගමනාරම්භයකටත් වඩා වැඩි කාලයක් මෙම

උත්සාහයේදී වැය වීමයි. තවද රථය පැත්තකට හැරීමද එහිදී සිදුවිය හැකිය. එහෙත් මෙයට වඩා අනතුරුදායක තත්වයක් ධාවනයේදී රෝදයක් ස්පින් වන විට සිදුවෙයි. මන්ද මෙහිදී එක් රෝදයක මාර්ග සම්බන්ධය අඩුවී ඩිෆරන්සල් ක්‍රියාකාරිත්වය යටතේ ස්පින් වන රෝදයේ වේගය ඉතා වැඩිවන අතර එහිදී මාර්ගය පිරිසිදු වී රෝදය නැවත සම්බන්ධය ඇති කර ගන්නා විට රෝදයේ ගැබ්ව ඇති අධික වාලක ශක්තිය මෙන්ම එන්ජිමේ බලයද නිසා එම රෝදය මගින් පමණක් විශාල තල්ලුවක් රථයට පැත්තකින් ලබාදී රථය එකතැන කැරකීම, හෝ පැත්තකට හැරීම තුළින් මාරාන්තික අනතුරු පවා ඇති වීමයි. විශේෂයෙන්ම හිම සහිත මාර්ග වල මෙම තත්වය විශාල වශයෙන් ඇති වෙයි. ASR පද්ධතියක් මගින් සිදු වන්නේ මෙවන් අවස්ථාවක් ඇතිවීමත් සමඟම එන්ජිම බලය අඩුකර රෝදය ස්පින්වීම වළක්වා සම්පූර්ණ ආරක්ෂාව ලබා දීමයි.



ASR පද්ධතියක පාලන යතුරු

ASR පද්ධතියක පාලන යතුරු යනුවෙනි. BMW වැනි රථ වර්ග කිහිපයක මෙයම ASC යනුවෙන් හැඳින්වුනි. මෙහි ASR ස්විචය තද කිරීමෙන් මෙම පද්ධතිය ක්‍රියාත්මක කිරීම හෝ වසා දැමීම කළ හැකිය. ASR ඉන්ඩිකේටර් බල්බය ඉගිනිමින් ස්විචය සමඟ දැල්වුණද එන්ජිම පනගැන්වීමත් සමඟම එය නිවී යයි. එහෙත් ධාවනයේදී ASR පද්ධතිය ක්‍රියාත්මක වන අවස්ථාවල පමණක් එය නිවී නිවී දැල්වෙමින් පද්ධති ක්‍රියාත්මක වන බව දැනුම් දෙනු ලබයි.

■ ASR මූලික ක්‍රියාකාරිත්වය

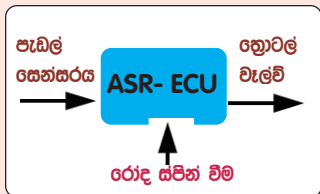
ASR මූලික ක්‍රියාකාරිත්වය සැලසුම් කර ඇත්තේ මෙසේය. එනම් මෙහිදී සෑම විටම රියදුරුට රිසි ලෙස ඇක්සලරේටරය තද කිරීම සාමාන්‍ය රථයක මෙන්ම කළ හැකිය. ඒ අනුව ධාවනය වන රථයේ ඵලවුම් රෝද ස්පින් වීමකින් තොරව ධාවනය වෙයි නම් මෙම ASR පද්ධතිය ක්‍රියාත්මක නොවෙයි. යම් අවස්ථාවක රෝද ස්පින් වීමක් සිදුවෙයි නම් ASR පාලන ඒකකය මගින් රියදුරු ඇක්සලරේටරය තදකළ ප්‍රමාණය විල් ස්පින්වීම නතරවන තෙක් අඩු කරනු ලබයි. ස්පින්වීම නතරවීමත් සමඟ පාලන ඒකකය මගින් නැවතත් රථයේ වේගය තිබුණු අගය දක්වා ක්‍රම ක්‍රමයෙන් විල් ස්පින් විම සිදු නොවන ලෙස වැඩි කරනු ලබයි. එනම් රියදුරු ඇක්සලරේටරය තද කර තිබූ අගයට නැවතත් පැමිණෙයි. මේ අනුව හිම මිදුණු මාර්ග වල හෝ මඩ සහිත තෙත් මාර්ගවල රථය ලෙස්සායාමකින් තොරව වේගයෙන් ධාවනය කිරීමට රියදුරුට හැකිවෙයි.

■ ASR මූලික සැලසුම

ASR පද්ධතියක් ඉහත සඳහන් ආකාරයට ක්‍රියාකරන ලෙස සැලසුම් කිරීමේදී ඇක්සලරේටර පැඩලය මගින් ත්‍රෝටල් වැල්වය සෘජුවම කේබලයකින් හෝ ලිවර මගින් ක්‍රියාකරවීමේ පිළිවෙල වෙනස් කර රියදුරු ඇක්සලරේටරය තද කර ඇති ප්‍රමාණය ASR පාලන ඒකකයට අවශ්‍ය පරිදි අඩු කිරීමටත්

නැවත එය පෙර තිබූ පිහිටීමට ගෙන ඒමටත් හැකි ලෙස සකස්කරගත යුතුය. එනම් රථයට ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් ක්‍රමය ඇතුළත් කළ යුතුය. බ්‍රයිඩ් බයි වයර් නමින් හඳුන්වන මෙම ක්‍රමය අද මෝටර් රථවලට යොදා ඇත්තේ ලිවර් මගින් ක්‍රියාකිරීමේදී ඇතිවෙන ප්‍රමාද වැළැක්වීමට බව බොහෝ පොත් පත්වල සඳහන්ව ඇතත් එය සම්පූර්ණයෙන්ම වැරදි මතයක් බව මෙයින් වැටහී යනු ඇත. තවද ලිවර් හෝ කේබල් මගින් සිදුවන යාන්ත්‍රික ක්‍රියාකාරිත්වයකදී කිසි ප්‍රමාදක් ඇති නොවන අතර යම් ප්‍රමාදක් ඇති වන්නේ එය මෝටර් මගින් ක්‍රියාකරවීමේදී බව ඕනෑම අයෙකුට පහසුවෙන් වටහාගත හැකි කරුණකි. ඒ අනුව බ්‍රයිඩ් බයි වයර් ක්‍රමය නිර්මාණය වීමට එක් හේතුවක් මෙම **ASR** පාලනය වන අතර අනෙක් හේතුව වූයේ ඩිසල් එන්ජින්වල ගවහර පාලනය ඉලෙක්ට්‍රොනික් පාලනයට ගෙන ඒමයි.

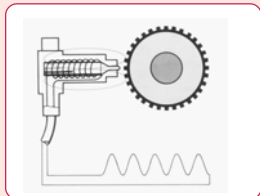
ASR පාලන ඒකකය නිර්මාණයේදී ඉහත දක්වා ඇති අයුරු ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් ක්‍රමය එයට මූලික ලෙස ඇතුළත් විය යුතු අතර එහි එක් විශේෂත්වයක් තිබිය යුතු වෙයි. එනම් අවශ්‍ය විටෙක ත්‍රොටල් වැල්වය ඝෂණිකව වැසීමට පාලන ඒකකයට හැකි විය යුතු වීමයි. මිළහට මෙලෙස ත්‍රොටල් වැල්වය වැසීම සිදුවිය යුත්තේ රථයේ රෝද ස්පීන් වන විට බැවින් රෝද ස්පීන්වන බවට සංඥාවක් මෙම පාලන ඒකකයට ලබාදීමද සිදුවිය යුතුය.



ASR මූලික සැලසුම මගින් ඇක්සලරේටරය පාලන ඇති ප්‍රමාණයට ත්‍රොටල් වැල්වය විවෘත කිරීම පාලන ඒකකයෙන් සිදුවෙයි. එහිදී විල් ස්පීන් වන බවට සංඥාවක් ලැබූනා හෝත් පමණක් එම ස්පීන් වීම ඉවත්ව යන සීමාව දක්වා පාලන ඒකකය මගින් ත්‍රොටල් වැල්වය වසනු ලබයි.

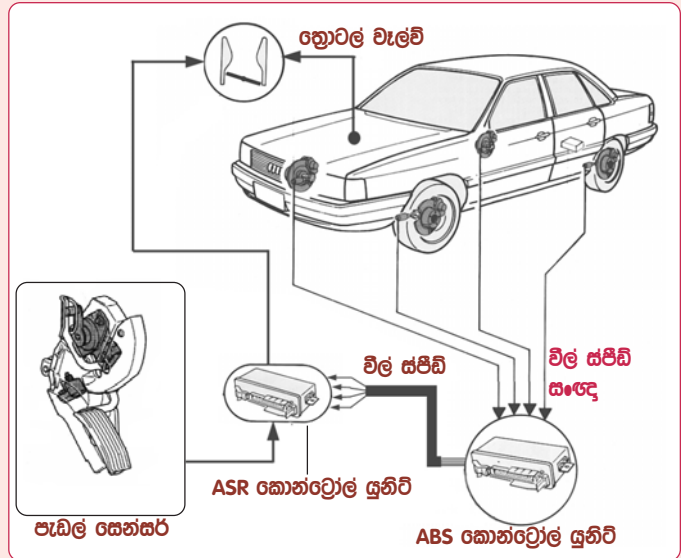
■ විල් ස්පීන් වීම හඳුනා ගැනුම

ASR ක්‍රියාකාරිත්වය සිදු වන්නේ විල් ස්පීන් වන විට නම් එම විල් ස්පීන් වන අවස්ථාව **ASR** පාලන ඒකකය මගින් එවෙලේම දැනගත යුතුය. **ASR** යනු සංකීර්ණ සුපිරි මෝටර් රථ සඳහා යොදා ගැනෙන පද්ධතියක් බැවින් මෙය යොදාගන්නා මෝටර් රථ වල අනිවාර්යයෙන්ම **ABS** පද්ධතියද ඇතුළත්ව තිබෙයි. එහි විල් ස්පීඩ් සෙන්සර සංඥාවම **ASR** පද්ධතියේ විල් ස්පීන් වීම හඳුනා ගැනීමටද යොදා ගැනෙයි.



විල් ස්පීඩ් සෙන්සරයක ක්‍රියාකාරිත්වය

මෙහි දක්වා ඇත්තේ **ABS** රථයක රෝද වේගය එහි පාලන ඒකකයට දැනුම් දෙන විල් ස්පීඩ් සෙන්සරයක් වන අතර **ABS** පද්ධති අධ්‍යයනයේදී අපි එහි නිර්මාණය සහ ක්‍රියාකාරිත්වය හඳුනා ගනිමු. **ABS** රථවල රෝද හතරට මෙවන් සෙන්සර් හතරක් සම්බන්ධ වන අතර එම සංඥා හතර **ABS** පාලන ඒකකයෙන් **ASR** පාලන ඒකකයට දැනුම් දෙනු ලැබෙයි. එමගින් විල් ස්පීන් වීමක් හඳුනාගන්නා අයුරු මිළහට සොයා බලමු.



ඇන්ටි ස්පීස් රෙගියුලේෂන් (ASR) පද්ධතියක නිර්මාණය

මෙහි දක්වා ඇත්තේ **ASR** පද්ධතියක දළ සැලසුමකි. **ABS** පාලන ඒකකයට ලැබෙන විල් ස්පීඩ් සංඥා ඒ අයුරින්ම මෙහිදී **ASR** පාලන ඒකකයට ලබාදී තිබෙයි. මේ අතර ඇක්සලරේටරය පාලන ප්‍රමාණයද පැඩල් සෙන්සරය මගින් පාලන ඒකකයට සපයා ඇති අතර එම ප්‍රමාණයට ත්‍රොටල් වැල්වය විවෘත කිරීම **ASR** පාලන ඒකකය මගින් සිදුවේ. එනම් රථය සාමාන්‍ය අයුරින් ධාවනය කිරීම සිදුවේ. ඒ අතර විල් ස්පීන් වීමක් හඳුනාගන්නා අයුරු වටහා ගැනීමට රියර් විල් බ්‍රයිඩ් රථයක් නිදසුනට ගනිමු.

රියර් විල් බ්‍රයිඩ් රථයක ඉදිරි රෝදයක් ස්පීන් වීමකට ලක් නොවේ. ඒ අනුව යම් අවස්ථාවක ඉදිරි රෝදයක වේගය පසුපස රෝදයක වේගය ඉක්මවා යයිනම් එහි අදහස එම පසුපස චළචුම් රෝදය එකතැන කරකීමකට එනම් ස්පීන් වීමකට ලක්ව ඇති බවයි. **ABS** සෙන්සර සංඥා මගින් මෙලෙස සිදුවන විල් ස්පීන් වීම පාලන ඒකකයට හඳුනාගත හැකිවෙයි. ඒ අනුව ස්පීන් වීමක් සිදුවන සෑම අවස්ථාවකම පාලන ඒකකය මගින් ත්‍රොටල් වැල්වය අඩුකර එන්ජින් වේගය අඩු කිරීමෙන් ස්පීන් වීම සම්පූර්ණයෙන්ම පිටු දැකිය හැකිවේ.

ඉහත ආකාරයට **ASR** පද්ධතියක් සහිත රථයක් කිසිදු පැකිලිමකින් තොරව හිම සහිත මාවත්වල පවා ධාවනය කිරීමට හැකිවීම නිසා මෙම **ASR** පද්ධති වඩාත් ජනප්‍රිය වූයේ එවන් හිම මිදෙන රථවලය. ධාවනයේදී පමණක් නොව කඩිනමින් ධාවන ආරම්භයේදීද මෙම **ASR** පද්ධති ඉතා වැදගත් වෙයි. මන්ද විල් ස්පීන් වීමකින් තොරව උපරිම බලය රෝද සඳහා එහිදී යෙදවිය හැකි බැවිනි.

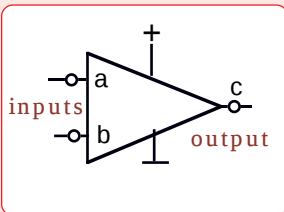
ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් පද්ධතිය බිහිවීමට ඉලෙක්ට්‍රොනික් යටතේ 05 සහ 21 යන කලාප වලින් විස්තර කෙරුණු නිසා එයට **ASR** පද්ධතිය යොදා ගත් ආකාරයද මෙහිදී ඉතා පහසුවෙන් වටහාගත හැකිවෙයි. මේ යටතේ **ASR** පද්ධති මෝටර් රථ සඳහා යොදා ගැනුනු මුල් අවධියේ එය යොදා ගැනුනු සරල ආකාරය ඉලෙක්ට්‍රොනික් පරිපථයක් ලෙසින් මිළහ කලාපයෙන් ඉදිරිපත් කෙරෙනු ඇත.



ඇන්ටි ස්ලිප් රෙගියුලේෂන්-02 ASR

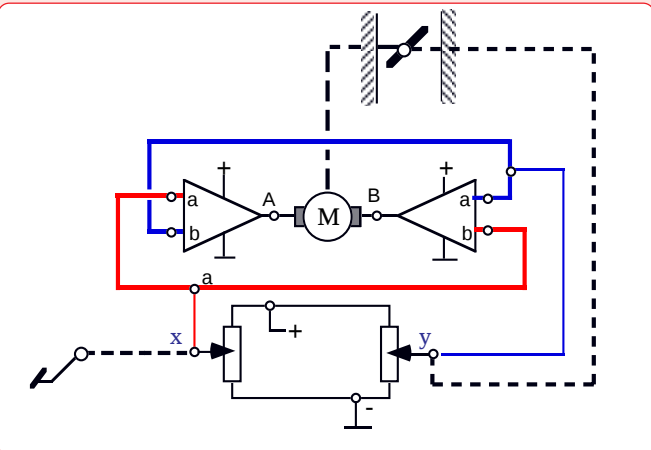
ඇන්ටි ස්ලිප් රෙගියුලේෂන් (ASR) පද්ධතිය නවීන රථවල බහුලව යොදා ගැනෙන අතර එහි මූලික ක්‍රියාකාරිත්වය ගියවර කලාපයෙන් විස්තර කෙරුණි. පරිගණක පාලනයෙන් යුත් මෙම පද්ධති ඉතා සංකීර්ණ වුවත් ආරම්භයේ මේවා මෙම ක්‍රියාකාරිත්වයන් ගෙන් කිසි අඩුවකින් තොරව එහෙත් ඉතා සරල ලෙසින් යොදා ගැනුනි. එවන් සැලසුමක් අද ලිපියෙන් අවබෝධ කර ගනිමු.

ASR පද්ධතියක් යොදා ගත හැක්කේ ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් ක්‍රමය සහිත ABS පද්ධතියකින් යුත් මෝටර් රථ සඳහා පමණි. ඒ අනුව මෙම ASR පද්ධතියක් නිර්මාණාත්මක ලෙසින් අධ්‍යයනය සඳහා 05 සහ 21 යන රියසකි කලාප තුලින් අප අධ්‍යයනය කළ ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් පද්ධතිය නැවතත් සුළු වෙන් මෙහිදී අවබෝධ කර ගනිමු.



ඔප් ඇම්ප් ක්‍රියාකාරිත්වය

මෙහි දක්වා ඇත්තේ අප අධ්‍යයනය කළ ඔපරේෂනල් ඇම්ප්ලිෆයර් සංකේතය වන අතර මෙහි ක්‍රියාකාරිත්වය සඳහා ඉන්පුට් අග්‍ර දෙකට වෝල්ටීයතා සැපයුම් දෙකක් සැපයිය යුතුය. මෙහි **b** අග්‍රයට වඩා **a** අග්‍රයේ වෝල්ටීයතා අගය වැඩිවන විට අවුට්පුට් **c** අග්‍රය ධන අග්‍රයක් වේ. එමෙන්ම **a** අග්‍රයේ වෝල්ටීයතාවයට වඩා **b** අග්‍රයේ වෝල්ටීයතාවය වැඩිවන විට අවුට්පුට් අග්‍රය ඍණ අග්‍රයක් වේ. මෙම වෝල්ටීයතා අගයන් දෙකම සමාන වන විට අවුට්පුට් අග්‍රය වෝල්ට් 0 කි. මෙම ක්‍රියාකාරිත්වය විවිධ අයුරින් පරිපථ වල යෙදෙන අතර එය ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් ක්‍රමය සඳහා යොදා ගන්නා ආකාරය පහත දැක්වේ.



ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් මූලික ක්‍රියාකාරිත්වය

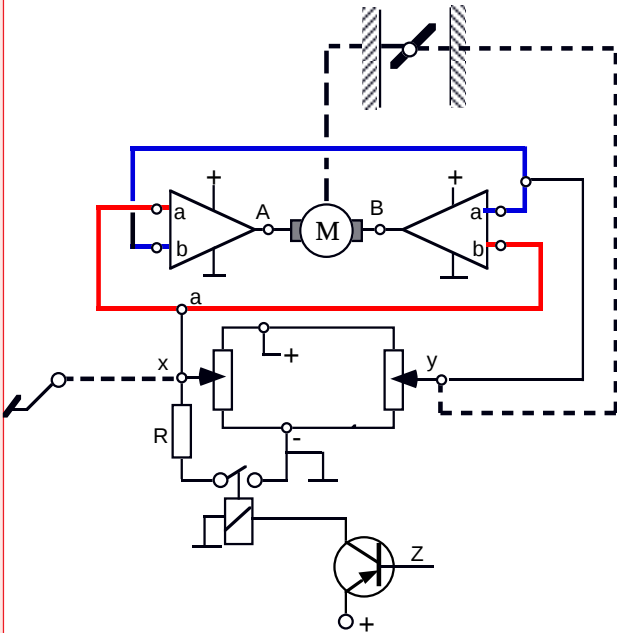
මෙහි දක්වා ඇත්තේ ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් සැලසුමකි. ඇක්සලරේටර් එනම් ගැස් පැඩලයේ සිට කේබලයක් රඳවා මෝටරයක් මගින් ත්‍රොටල් වැල්වය ක්‍රියාකරවීම මෙමගින් සිදුවේ. මෙහිදී ඔප් ඇම්ප් දෙකක් යොදා ගෙන ඇති අතර ඒවායේ අවුට්පුට් අග්‍ර දෙක මෝටරයට සම්බන්ධ වේ.

මෝටරය මගින් ත්‍රොටල් වැල්වය ක්‍රියාකරවනු ලබයි. මෙහි ගැස් පැඩලයට එක් පොටෙන්ෂියෝමීටරයක්ද මෝටරයට එක් පොටෙන්ෂියෝමීටරයක්ද සවිව ඇත. පොටෙන්ෂියෝමීටරයක් යනු වේරියබල් රෙසිස්ටරයක් වන අතර එයට හොඳම නිදසුන රේඩියෝ කැසට් යන්ත්‍ර වල යොදා ගැනෙන වොලියුම් කොන්ට්‍රෝලයයි. මෙම වොලියුම් කොන්ට්‍රෝල් දෙකටම ලබාදී ඇත්තේ එකම වෝල්ටීයතාවයක් බැවින් ඒවා එක සමාන ලෙස උත්ක්‍රමනය වීමේදී **x** සහ **y** අග්‍ර දෙකේ වෝල්ටීයතාවයද එක හා සමානව වෙනස් වෙයි. නිදසුනක් ලෙස මෙහි එම පොටෙන්ෂියෝමීටර අග්‍ර දෙකට සපයා ඇත්තේ වෝල්ට් 12 ක් යයි සැලකුවහොත් **x** සහ **y** අග්‍ර දෙකේ වෝල්ටීයතාවය 6 ක් විය යුතුවෙයි. මන්ද සටහනේ එම අග්‍ර දෙක හරි අඩක් උත්ක්‍රමනයව ඇති බැවිනි.

ඉහත සඳහන් ආකාරයට මෙම පරිපථය සකස් කරගත් පසු ගැස් පැඩලය පාගන ප්‍රමාණයට ත්‍රොටල් වැල්වයද උත්ක්‍රමනය වෙයි. එනම් සටහන අයුරු ගැස් පැඩලය හරි අඩක් තද කළ විට ත්‍රොටල් වැල්වයද පිහිටා ඇත්තේ හරි අඩක් විවෘතවය. මන්ද ඔප් ඇම්ප් ඉන්පුට් **a** සහ **b** අග්‍ර දෙකේම වෝල්ටීයතාවය වෝල්ට් 6 ක් එනම් සම වී ඇති බැවිනි. (පොටෙන්ෂියෝමීටර අග්‍ර වෝල්ටීයතාවය 12 ක් ලෙස සලකන්න) දැන් රියදුරු ගැස් පැඩලය නිදහස් කළහොත් වම්පස පොටෙන්ෂියෝමීටරයේ **x** අග්‍ර වෝල්ටීයතාවය අඩුවීමෙන් වම්පස ඔප් ඇම්ප් එකේ **a** ට වඩා **b** වෝල්ටීයතාවය වැඩිවී මෝටර **A** අග්‍රය ඍණ අග්‍රයක්වේ. එළෙසම දකුණු පස ඔප් ඇම්ප් එකේ **b** ට වඩා **a** වෝල්ටීයතාවය වැඩි වී මෝටර **B** අග්‍රය ධන අග්‍රයක් වේ. එනම් මෝටරය ක්‍රියාකරන අතර ඒ අනුව ත්‍රොටල් වැල්වය වැසීමේදී එයට සම්බන්ධ දකුණු පස පොටෙන්ෂියෝමීටරයද අඩුවී ඔප් ඇම්ප් ඉන්පුට් අග්‍ර වෝල්ටීයතා සම වීමත් සමඟ මෝටරය නතර වේ. එනම් ත්‍රොටල් වැල්වයද ගැස් පැඩලය අඩු කළ ප්‍රමාණයටම අඩුවී යයි.

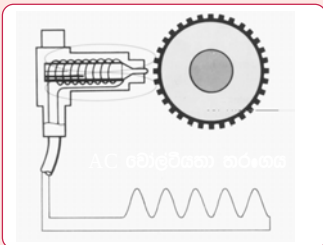
ඉහත සටහනේ දක්වන ලද්දේ ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් සැලසුම පමණක් වන අතර එය රථයකට සවි කිරීමේදී මෙම පරිපථය තව දුරටත් යම් යම් නවීකරණ කළයුතු වේ. රියසකි 21 කළාපයේ එය පැහැදිලිව විස්තර කර ඇති අතර මෙහිදී නිර්මාණාත්මක අධ්‍යයනය සඳහා මෙම සැලසුම ප්‍රමාණවත්වේ. දැන් අපි මෙම සරල ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් පරිපථය යොදා ගනිමින් ASR පද්ධතියක් නිර්මාණය කිරීමට උත්සාහ ගනිමු.

ASR පද්ධතියක ක්‍රියාකාරිත්වය වනුයේ යම් අවස්ථාවක එළවුම් රෝදයක වේගය වැඩි වුවහොත් එනම් විල් එකක් ස්පින් වුවහොත් ඝෂණිකව ඇක්සලරේටරය අඩු කර එම විල් ස්පින්වීම නතර කිරීමයි. එනම් එම ක්‍රියාකාරිත්වය ලබා ගැනීමට අප නිර්මාණය කළ ඉහත ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් පරිපථයට තවත් අවශ්‍යතාවයන් දෙකක් ඇතුළත්විය යුතු වෙයි. ඉන් එකක් නම් ධාවනයේදී විල් එකක් ස්පින් වන විට රියදුරුගේ අනුදැනුමක් නොමැතිව ඝෂණිකව ත්‍රොටල් වැල්වය යම් පමණකින් වසා දැමීමයි. එවිට එන්ජින් වේගය අඩුවී විල් ස්පින් වීමද නැතිව යයි. දෙවැන්න මෙලෙස ත්‍රොටල් වැල්වය වසා දැමීම සඳහා විල් ස්පින් වීම සිදුවන අවස්ථාව දැන ගැනීමයි. මේ අතුරින් අප මූලින්ම ඝෂණිකව ත්‍රොටල් වැල්වය වැසීමට හැකි ලෙස මෙම පරිපථය නවීකරණය කර ගනිමු.



චන්පින් වේගය සන්නිකව අඩු කිරීමට සැලසුම් කිරීම

මෙහි දක්වා ඇත්තේ රියදුරු අනුදැනුම නොමැතිව සන්නිකව ඇස්සලරේටරය අඩු කිරීමට හැකි ලෙස පෙර පරිපථයම නවීකරණය කර ඇති ආකාරයයි. එනම් මෙහි යොදා ඇති PNP ප්‍රාන්තිස්කරයේ බේස් එකට සම්බන්ධ Z අග්‍රයට සෘණ අග්‍රයක් සම්බන්ධ කිරීමත් සමඟ සන්නිකව රථයේ වේගය යම් පමණකින් අඩු වෙයි. එය සිදුවන අයුරු මෙම පරිපථය ඇසුරින්ම සොයා බලමු. එනම් මෙහි දක්වා ඇත්තේ ගැස් පැඩලය අඩක් තද කර ඇති අවස්ථාවයි. ඒ අනුව ත්‍රොටල් දොරද අඩක් විවෘතව ඇත. මෙහිදී ප්‍රාන්තිස්කර බේස් අග්‍රයට සෘණ අග්‍රයක් සැපයීමත් සමඟ රිලේ ඒකකය ක්‍රියාත්මක වී ගැස් පැඩල් පොටෙන්ෂියෝමීටරයේ මධ්‍යය අග්‍රයට සම්බන්ධ R රෙසිස්ටරය අර්ථ වෙයි. එනම් එම මධ්‍ය අග්‍රයේ වෝල්ටීයතාවය අඩුවී යයි. මෙය හරියටම ගැස් පැඩලය යම් පමණකින් නිදහස් කලා හා සමානය. ඒ අනුව ඔප් ඇමිප් දෙක හරහා මෝටරය ක්‍රියාත්මකව ඇස්සලරේටරය අඩු කරනු ලබයි. ප්‍රාන්තිස්කර බේස් අග්‍රය විසන්ධි කිරීමත් සමඟ නැවතත් ගැස් පැඩලය පාගා ඇති ප්‍රමාණයට එන්පිම රේස් වෙයි. මේ අනුව රථයේ විල් ස්පින් වන අවස්ථාවේදී මෙම ප්‍රාන්තිස්කර බේස් අග්‍රය සෘණ අග්‍රයක් කළහැකි නම් අපට පහසුවෙන්ම ASR පද්ධතියක් නිර්මාණය කළ හැකිවෙයි. අපි එම උත්සාහයට මිළඟට යොමු වෙමු.

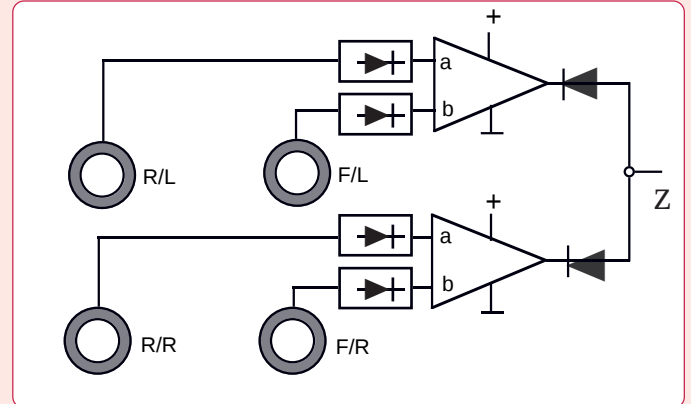


විල් ස්පින් සෙන්සරයක ක්‍රියාකාරිත්වය

පද්ධතියක් විල් ස්පින් සෙන්සරයක් මගින් රෝද වේගයට සාපේක්ෂ ලෙස ඇනලොග් සංඥාවක් නිපදවා ගන්නා ආකාරයයි.

ASR පද්ධතියක් පහසුවෙන් යෙදිය හැක්කේ ABS බ්‍රේක් පද්ධතියක් සහිත රථයකට බව පෙර සඳහන් වුනි. එයට හේතුව එහි ඇති විල් ස්පින් සෙන්සර මගින් මෙම සංඥාව පහසුවෙන් ලබාගත හැකි බැවිනි. මෙහි දක්වා ඇත්තේ ABS

මෙම සංඥාව ඇසුරින් විල් ස්පින් විම සොයාගත හැකි පහසු මාර්ගයක් පහත දැක්වේ.



විල් ස්පින්විමේ සංඥාව ලබාගත හැකි අයුරු

විල් ස්පින් සංඥාව ලබා ගැනුම සඳහා මෙහි යොදා ගෙන ඇත්තේ ෆ්‍රන්ට් විල් රථයක් යයි සිතන්න. මෙහි වම්පස රෝද දෙකට (Rear Left) සහ (Front Left) අයත් විල් ස්පින් සෙන්සර සංඥා දෙකට ඩයෝඩ් දෙකක් යොදා එම සංඥා වෝල්ටීයතාවන් දෙක සරල ධාරාවන් බවට පත් කර ඉහළින් ඇති ඔප් ඇමිප් එකට සපයා ඇත. එළෙසම දකුණු පැත්තේ පසුපස සහ ඉදිරි (R/L සහ F/L) සංඥා දෙකද ඩයෝඩ් දෙකක් හරහා සරල ධාරාවන් බවට පත් කර පහළ ඔප් ඇමිප් එකට සපයා ඇත. දැන් රථය රෝද ස්පින් විමකින් තොරව ගමන් කරයි නම් ඔප් ඇමිප් ඉන්පුට් සංඥා දෙකම එක සමාන බැවින් ඔප් ඇමිප් අවුට් පුට් අග්‍ර වෝල්ටීයතාවය 0 ක්ව පවතියි. මෙය ෆ්‍රන්ට් විල් රථයක් බැවින් විල් ස්පින් විමකදී සිදු වන්නේ ඉදිරි රෝදයක පමණක් වේගය පසුපස රෝදයට වඩා වැඩි විමයි. ඒ අනුව යම් ඉදිරි රෝදයක් ස්පින් වුවහොත් එනම් වේගය වැඩි වුවහොත් අදාළ ඔප් ඇමිප් එකේ b අග්‍ර වෝල්ටීයතාවය වැඩි විම නිසා එහි අවුට්පුට් අග්‍රය සෘණ අග්‍රයක් බවට පත්වෙයි. අවුට් පුට් අග්‍ර දෙකට ඩයෝඩ් දෙකක් යොදා ඇත්තේ එම සෘණ වෝල්ටීයතාවය පමණක් පිටතට දීමටය.

දැන් අපි ඉහත සටහනත් ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩලයට අයත් පෙර සටහනත් ගෙන එහි අග්‍ර දෙක එක්කල හොත් පහසුවෙන්ම ASR පද්ධතියක් නිර්මාණය කල හැකිය. මෙහිදී වංගුවක් ගැනීමේදී එම පැත්තට අයත් රෝද දෙකේ වේගය අඩු වුවත් එය මෙම පද්ධතියට වෙනසක් නොවන්නේ එහිදී ඉදිරි සහ පසුපස රෝද දෙකේම වේගය එකම ගණනකින් අඩු වන බැවිනි.

ඉහත දක්වා ඇත්තේ ආදර්ශ පරිපථ සටහනක් පමණක් වන අතර මෙමගින් උත්සාහ ගනු ලැබුවේ සංකීර්ණ කොම්පියුටර මගින් ක්‍රියාත්මකවන නිසා අප විමනියෙන් අවධානය යොමුකරන පරිපථවල ඇත්තේ කොතරම් සරල නිර්මාණයක්ද යන බව පෙන්වා දීමටය. මෙම දැනුම යටතේ අවශ්‍ය නම් ABS බ්‍රේක් සහ ඉලෙක්ට්‍රොනික් ගැස් පැඩල් සහිත රථයකට ඉහත Z අග්‍රය එහි ගැස් පැඩල් සෙන්සර මධ්‍ය අග්‍රයට සම්බන්ධ රු. 30/- ක් පමණ වූ අඩු මුදලකින් ASR පද්ධතියක් සම්බන්ධ ගත හැකි වනු ඇත. එහෙත් මෙය සාර්ථක කර ගැනුමට තව දුරටත් සුළු සුළු නවීකරණ කළ යුතු අතර ඒවා පෙර රියසකි කලාප තුළින් ලබාදී ඇත. ❀❀❀❀